

Altre espressioni delle medesime derivate parziali di u, v si hanno dalle (41', 41"). Infatti moltiplicando le due prime di queste equazioni per $-\frac{\partial p_1}{\partial u}, -\frac{\partial p_1}{\partial v}$ e sommando, indi per

sulle due seconde equazioni anzidette, si ottengono le formole seguenti:

$$(44) \quad \frac{du}{5p_1} = \frac{M_1}{T^2 h^2} \frac{dv}{M_2} \quad dp_j$$

Queste formole sono notevoli massimamente per ciò che i valori delle derivate di u e v rispetto a p_x sono dati da esse mediante espressioni che contengono solamente le derivate di p_x rispetto ad u ed a v , non comparendovi quelle della funzione p_2 . Così dicasi degli altri due valori. Perciò se si ha una funzione qualunque x di u e v , e se questa funzione si suppone espressa per p_1, p_2 , coordinate di due sistemi *ortogonali*, le sue derivate parziali rispetto a p_x, p_2 potranno esprimersi così:

$$\frac{\partial x}{\partial p_1} = \frac{\partial x}{\partial u} \frac{\partial u}{\partial p_1} + \frac{\partial x}{\partial v} \frac{\partial v}{\partial p_1} \quad \text{od} \quad \frac{\partial x}{\partial p_1} = \frac{\partial x}{\partial u} \frac{\partial u}{\partial p_1} + \frac{\partial x}{\partial v} \frac{\partial v}{\partial p_1}$$

anche, più brevemente, così:

Se dunque x fosse una espressione formata colle E, F, G e colle derivate della p_x o della p_2 , le due derivate $\frac{\partial x}{\partial p_1}, \frac{\partial x}{\partial p_2}$ sarebbero due funzioni invariabili, contenenti rispettivamente la funzione p_1 o la p_2 .

Confrontando le formole (43), (44) si ottiene

da cui, eliminando p_2 , si trae